

# TRAVELING MOTORISÉ PERSONNALISABLE

## **SPIRIT** DOLLY

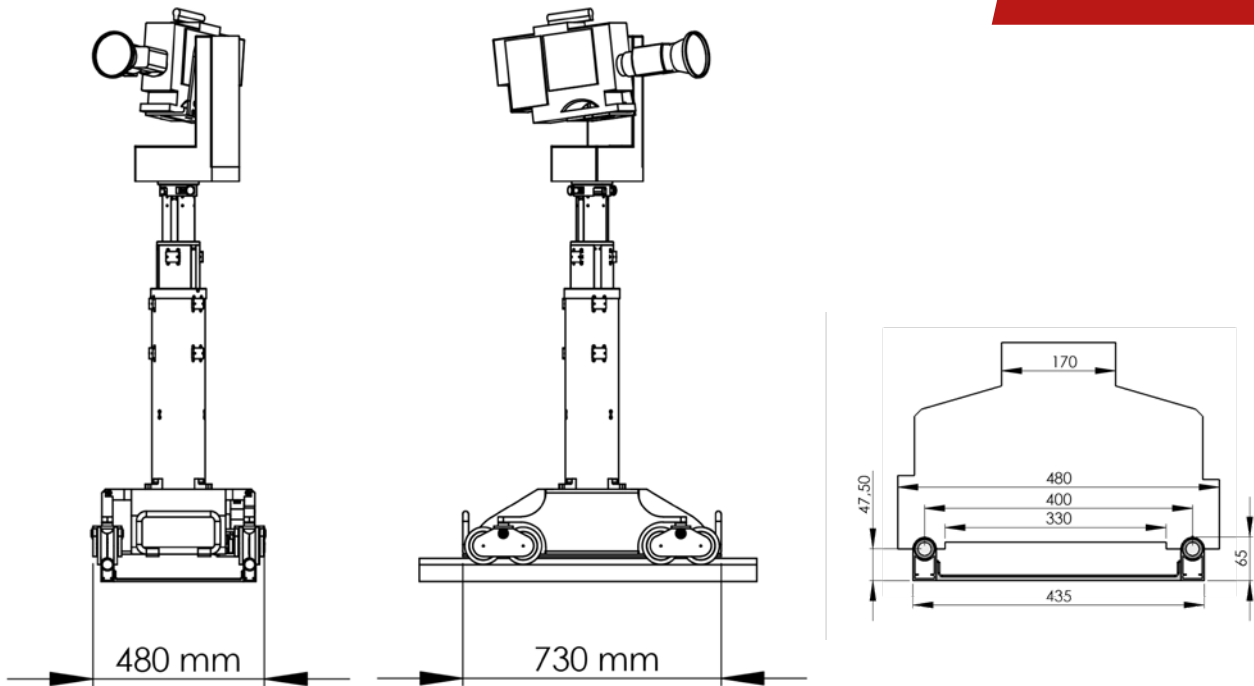


SPIRIT DOLLY est un traveling polyvalent permettant d'offrir souplesse et ergonomie pour tout type de tournage intérieur ou extérieur.

Suivant les configurations, on choisira entre un rail rigide (droit ou courbe) ou un rail souple fixé directement au sol et pouvant épouser différents rayons.

Tous les paramètres vitesses, accélérations, fins de courses sont ajustables selon le type d'utilisation.

Une colonne télescopique, SPIRIT LIFT ainsi qu'une tête robotisée SPIRIT HEAD peuvent compléter le kit et permettent ainsi d'obtenir un «Junior» allant jusqu'à près de 2 mètres de hauteur optique.



## Spécification techniques

Encoder	Incremental / Track Encoded
Resolution	1505 Counts/cm
Accuracy	0.000664 cm
Travel	14 Km
Max Velocity	0.88 m/s (Soft limited) Max theoretical 3.3 m/s
Torque	9,77 Nm
Remote control	IP with Web interface, SPIRIT Joystick, multiCAM Suite, UDP (SPIRIT protocol)
Genlock	Black Burst / Tri-Level
Compatibility	SPIRIT Lift
Tracking	Free-D (encoding data or auto-tracking with AR pack)
Network	3x RJ45 (Dolly+Lift+Head)
Power IN	24Vdc 8A
Power OUT	12Vdc 5A (XLR 4 points for camera) 24Vdc (XLR 3 points for HEAD) 220Vdc (PC)
Dimensions	730mm x 480MM x 210mm
Weight	35kg



**VP**  
**ready**

### Compatible FreeD

Comme l'ensemble des robots de la gamme SPIRIT, DOLLY peut communiquer sa position dans l'espace en temps-réel via le protocole FreeD.

Du fait de la courbe, une calibration spatiale est nécessaire. Grâce au logiciel multiCAM TRACKER, les positions des différents appareils connectés sont agrégées pour communiquer les coordonnées d'une caméra virtuelle globale sous un unique signal FreeD.

**TRACKER**

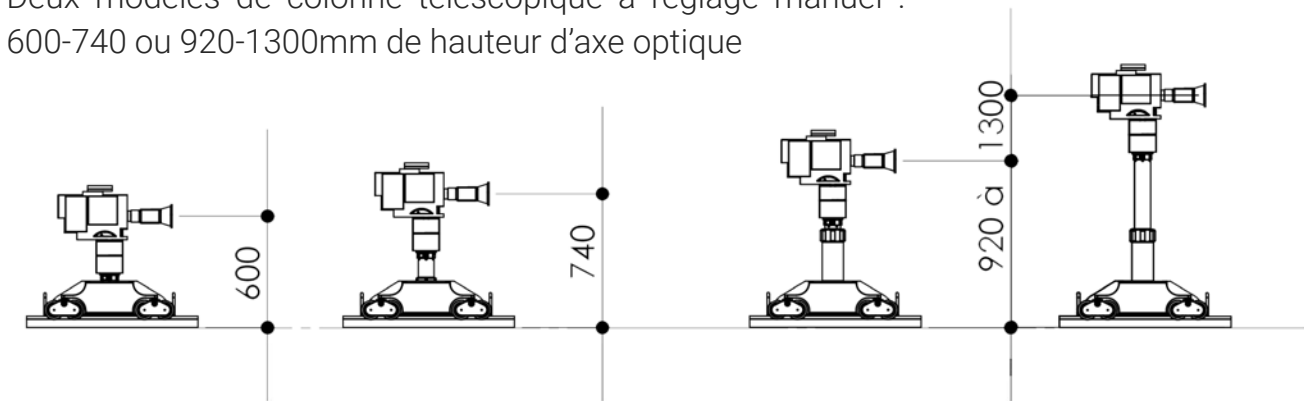
L'utilisation de rails courbés implique le besoin d'utiliser un tracking externe pour calibrer le chemin du rail dans l'espace. Nous fournissons un procédé innovant pour effectuer cette calibration, à partir de tracker Vive. Bien entendu, toute autre solution tracking peut aussi être utilisée : Mo-Sys, Stype, NCam.

multiCAM conçoit et fabrique tous les accessoires permettant à la DOLLY de s'adapter à différentes configurations. Vous disposez donc d'options variées pour mettre en place un traveling en répondant aux exigences artistiques de la production et aux contraintes du terrain.

## COLONNES TÉLESCOPIQUE

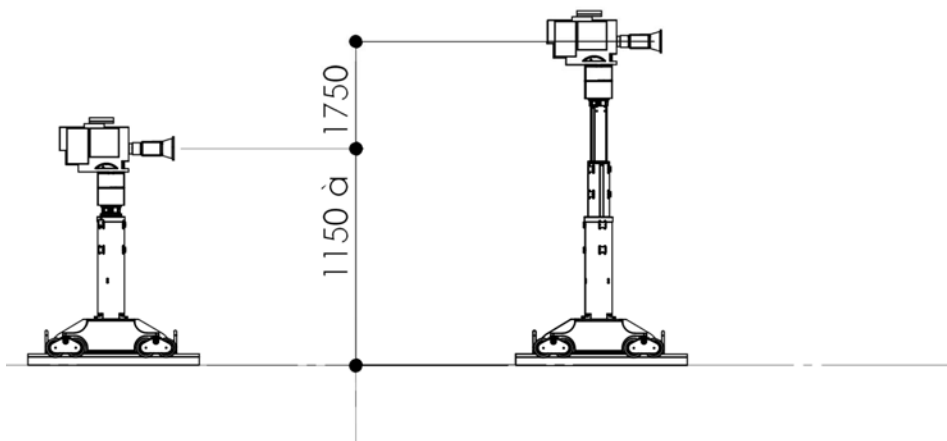
### Colonne fixe

Deux modèles de colonne télescopique à réglage manuel :  
600-740 ou 920-1300mm de hauteur d'axe optique

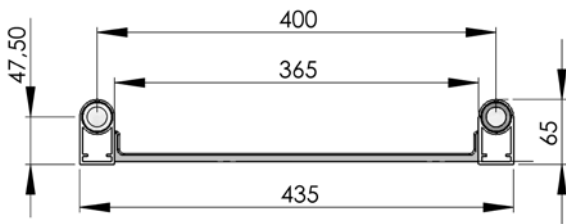


### Colonne motorisée

L'utilisation de la colonne télescopique motorisée LIFT permet de monter à 1m75 la hauteur de l'axe optique.



## RAILS DE TRAVELING



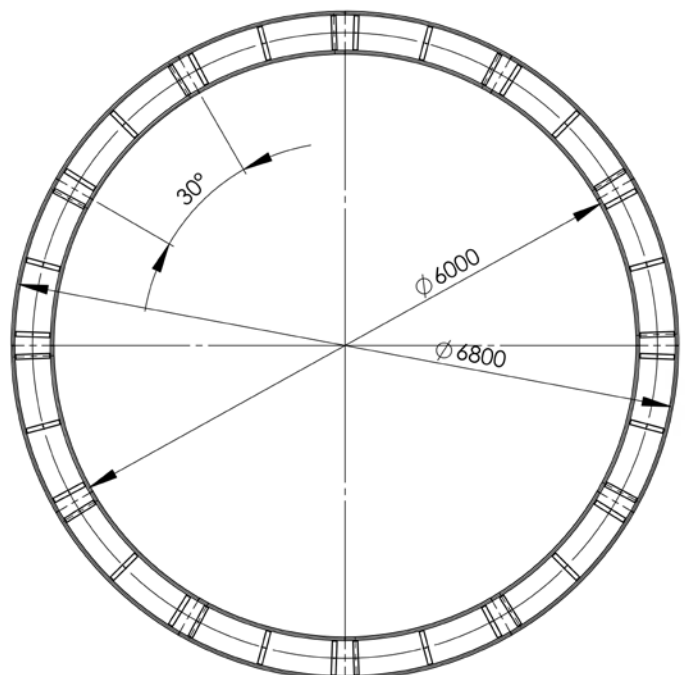
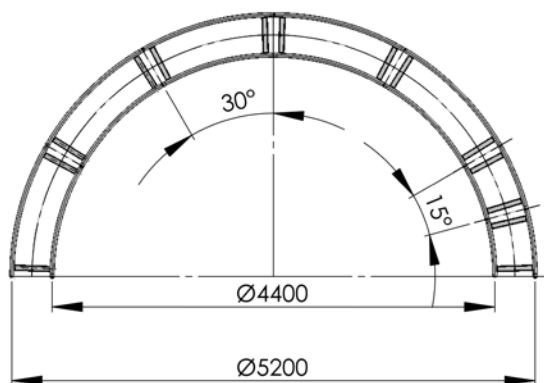
### Sections droites

Nous pouvons fabriquer toutes les longueurs sur-mesure mais généralement nous utilisons 2 longueurs de sections : 90cm et 1m80.

### Sections courbées

Les sections existent avec différentes courbures (11.25°, 15°, 22.5°, 30°). Ce qui permet de réaliser les configurations suivantes :

- Rayon 2,2 - 2,6m
- Rayon 3 - 3,4m
- Rayon 3,4 - 3,8m
- Rayon 5 - 5,4m



## PILOT



Avec la solution multiCAM PILOT, vous bénéficiez d'une interface ergonomique et intuitive pour **piloter jusqu'à 6 robots et programmer des séquences de mouvements** d'une extrême précision.



## PUPITRE DE CONTRÔLE

Nous avons conçu des surfaces de contrôle pensées pour permettre aux opérateurs d'être précis avec une ergonomie sans pareil. Connecté en réseau avec la Dolly, le pupitre permet de contrôler le chariot du traveling mais aussi la colonne, la tête, le zoom et le focus de l'optique.

Et puisqu'un opérateur n'a que deux mains, des pédales peuvent être ajoutées. L'assignation des contrôles peut être entièrement personnalisée dans PILOT.

### Joystick

Pilotage de la tête robotisée avec déport de zoom.

### 12x boutons

Boutons rétro-éclairés programmables (choix de caméra, preview, ...)

### Sens de marche

Inversement ou non du sens de déplacement.

### Vitesse max.

Ajustement de la vitesse maximale.  
Selon modèle : Pan, Tilt, Lift, Slide

### Mise au point

Ajustement précis du focus

